

# Επίλυση Προβλημάτων με Μετασχηματισμούς (Transformations)

# Περίληψη



- Επίλυση προβλημάτων χρησιμοποιώντας μετασχηματισμούς
  - Μετασχηματισμός του προβλήματος σε πιο εύκολη έκδοση (instance simplification)
  - Μετασχηματισμός του ίδιου προβλήματος χρησιμοποιώντας νέα απεικόνιση (representation change)
  - Μετασχηματισμός του προβλήματος σε διαφορετικό πρόβλημα του οποίου η λύση είναι γνωστή (problem reduction).

# Presorting

- Πολλές φορές η λύση ενός προβλήματος είναι πιο εύκολη εάν τα δεδομένα του προβλήματος είναι ταξινομημένα.
- Οπότεν, για κάποια προβλήματα, η ταξινόμηση των δεδομένων μπορεί να αποτελέσει το πρώτο βήμα.
- Παραδείγματα
  - Εύρεση των πλησιέστερων σημείων
  - convex hull
- Η ταξινόμηση μπορεί να γίνει σε χρόνο

# Επίλυση Συστήματος Εξισώσεων

- Υποθέστε το σύστημα εξισώσεων

$$\begin{array}{cccccc} a_{11}x_1 + & a_{12}x_2 & + \cdots + & a_{1n}x_n & = & b_1 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \\ a_{n1}x_1 + & a_{n2}x_2 & + \cdots + & a_{nn}x_n & = & b_n \end{array}$$

- Το οποίο γράφεται και ως

$$Ax = b \Leftrightarrow \begin{bmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1n} \\ \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{n1} & \cdots & a_{nn} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} b_1 \\ \vdots \\ b_n \end{bmatrix}$$

- Βρείτε το διάνυσμα  $x$  για το οποίο ισχύει η πιο πάνω εξίσωση.
- Υπάρχει πάντα λύση;

# Gauss Elimination

- Χρησιμοποιώντας elementary operations μετασχηματίζουμε τον αρχικό πίνακα  $[Ab]$  μέχρι να γίνει «σχεδόν» τριγωνικός.

$$[Ab] = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} & b_1 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} & b_n \end{bmatrix}$$

- Elementary operations
  - Εναλλαγή της σειράς δύο εξισώσεων
  - 
  - Αντικατάστασης μιας εξίσωσης με το άθροισμα της εξίσωσης με κάποιο πολλαπλάσιο μιας άλλης εξίσωσης
- Από τον «σχεδόν» τριγωνικό πίνακα είναι εύκολο να βρούμε τη ζητούμενη λύση στο σύστημα.

# Gauss Elimination Algorithm

$GE(A[n \times n], b[n])$

**for**  $i=1$  **to**  $n$   $A[i, n+1]=b[i];$

**for**  $i=1$  **to**  $n$

**for**  $j= i+1$  **to**  $n$

$v= A[j, i]/A[i, i];$

**for**  $k= i$  **to**  $n+1$

$A[j, k]= A[j, k] - v*A[i, k];$

■ Απόδοση:

■ Πιθανά προβλήματα;

□ Τι θα συμβεί εάν σε κάποια επανάληψη το  $A[i, i]$  είναι πολύ μικρό;

# LU Decomposition

- Παρατήρηση:

- Ο πίνακας  $A$  μπορεί να αναλυθεί στο γινόμενο δύο άλλων πινάκων

$$A = LU$$

# Παράδειγμα: LU Decomposition

$$A = \begin{bmatrix} 2 & -1 & 1 \\ 4 & 1 & -1 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

$$L = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ & 1 & 0 \\ & & 1 \end{bmatrix}$$

$$U = \begin{bmatrix} 2 & -1 & 1 \\ 0 & 3 & -3 \\ 0 & 0 & 2 \end{bmatrix}$$

$$LU = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 0 \\ \frac{1}{2} & \frac{1}{2} & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 & -1 & 1 \\ 0 & 3 & -3 \\ 0 & 0 & 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 & -1 & 1 \\ 4 & 1 & -1 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$



# Gauss Elimination και LU Decomposition

- Μπορούμε να αντικαταστήσουμε  $A=LU$  στο σύστημα εξισώσεων.
- Επίσης μπορούμε να ορίσουμε ένα νέο διάνυσμα  $y=Ux$ , οπότε
- Έχουμε σπάσει δηλαδή το σύστημα εξισώσεων σε δύο συστήματα!
- Τα δύο αυτά συστήματα είναι πιο εύκολα να λυθούν, γιατί;
- Πια η απόδοση αυτού του αλγορίθμου;
  - Πότε είναι επιθυμητό να τον χρησιμοποιήσουμε;

# Άλλες Εφαρμογές του GE

- Εύρεση του αντίστροφου ενός πίνακα

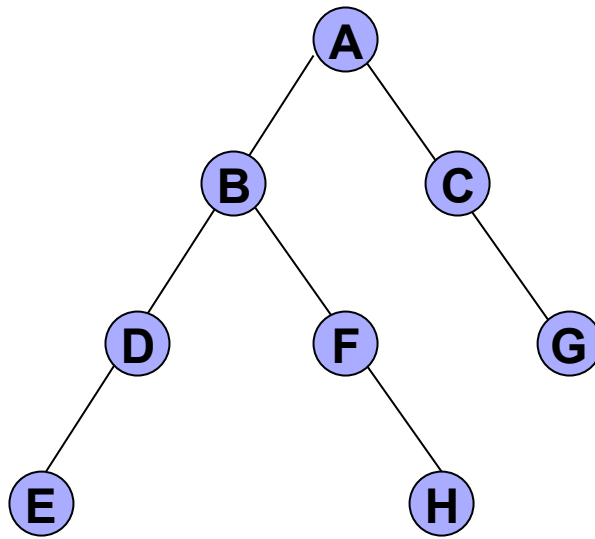
$$AA^{-1} = I$$

$$\begin{bmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1n} \\ \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{1n} & \cdots & a_{nn} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_{11} & \cdots & x_{1n} \\ \vdots & \vdots & \vdots \\ x_{1n} & \cdots & x_{nn} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & \cdots & 0 \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \cdots & 1 \end{bmatrix}$$

- Η εύρεση του αντίστροφου αντιστοιχεί με την επίλυση  $n$  συστημάτων εξισώσεων
- Μπορεί να χρησιμοποιηθεί το LU Decomposition για να κάνει την διαδικασία αυτή πιο αποδοτική.

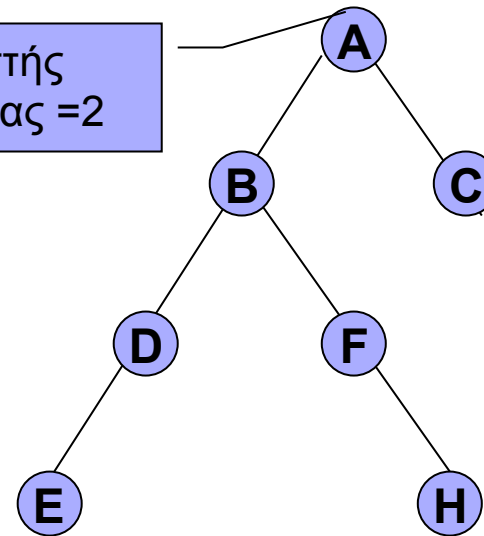
# Δέντρα AVL

- Τα δέντρα AVL είναι δυαδικά δέντρα αναζήτησης των οποίων ο συντελεστής ισορροπίας (balance factor) κάθε κόμβου είναι μόνο +1, 0, -1.
  - Συντελεστής ισορροπίας: η διαφορά ύψους μεταξύ του αριστερού και δεξιού υποδέντρου



Δέντρο AVL

Συντελεστής  
ισορροπίας =2



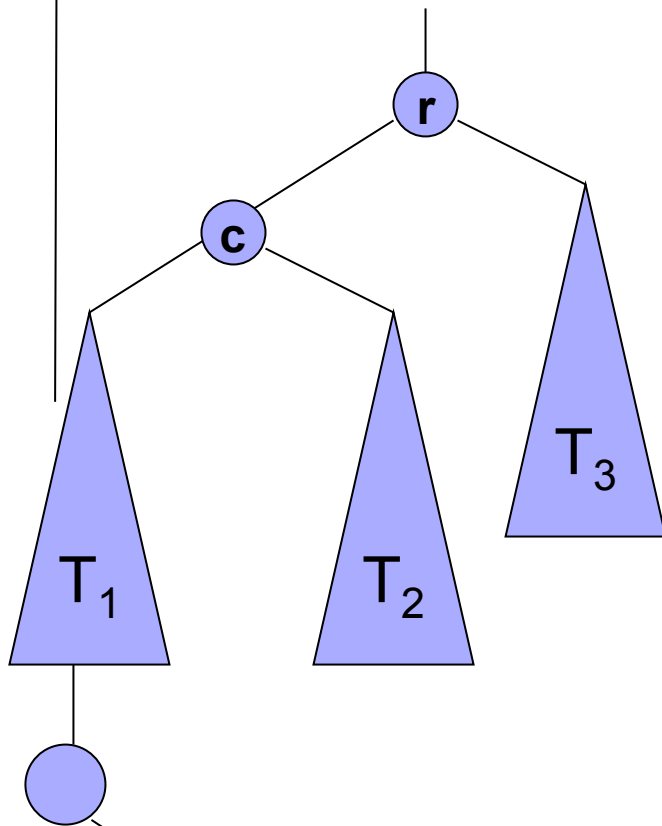
Μη Δέντρο AVL

# Διατήρηση Δέντρων AVL

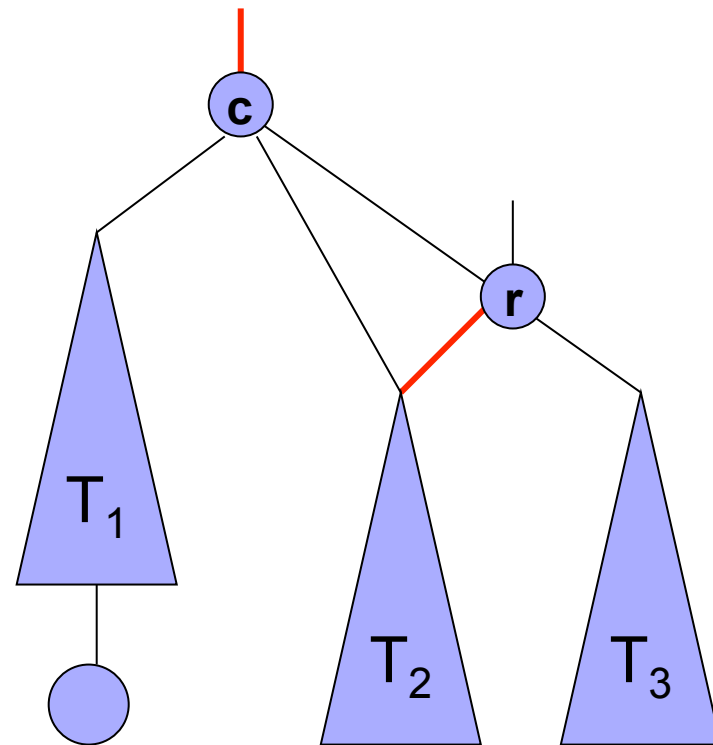
- Για να διατηρηθεί ένα δέντρο AVL μετά από προσθήκη ή αφαίρεση κόμβων, υπάρχουν τέσσερις περιστροφές οι οποίες μπορούν να χρησιμοποιηθούν
  - Αριστερή περιστροφή (L-Rotation)
  - Δεξιά περιστροφή (R-Rotation)
  - Αριστερή-Δεξιά περιστροφή (LR-Rotation)
  - Δεξιά-αριστερή περιστροφή (RL-Rotation)
- Οι περιστροφές αυτές ισορροπούν το δέντρο και διατηρούν τις ιδιότητες του δυαδικού δέντρου αναζήτησης.

# Δεξιά Περιστροφή

Δέντρα ίδιου ύψους

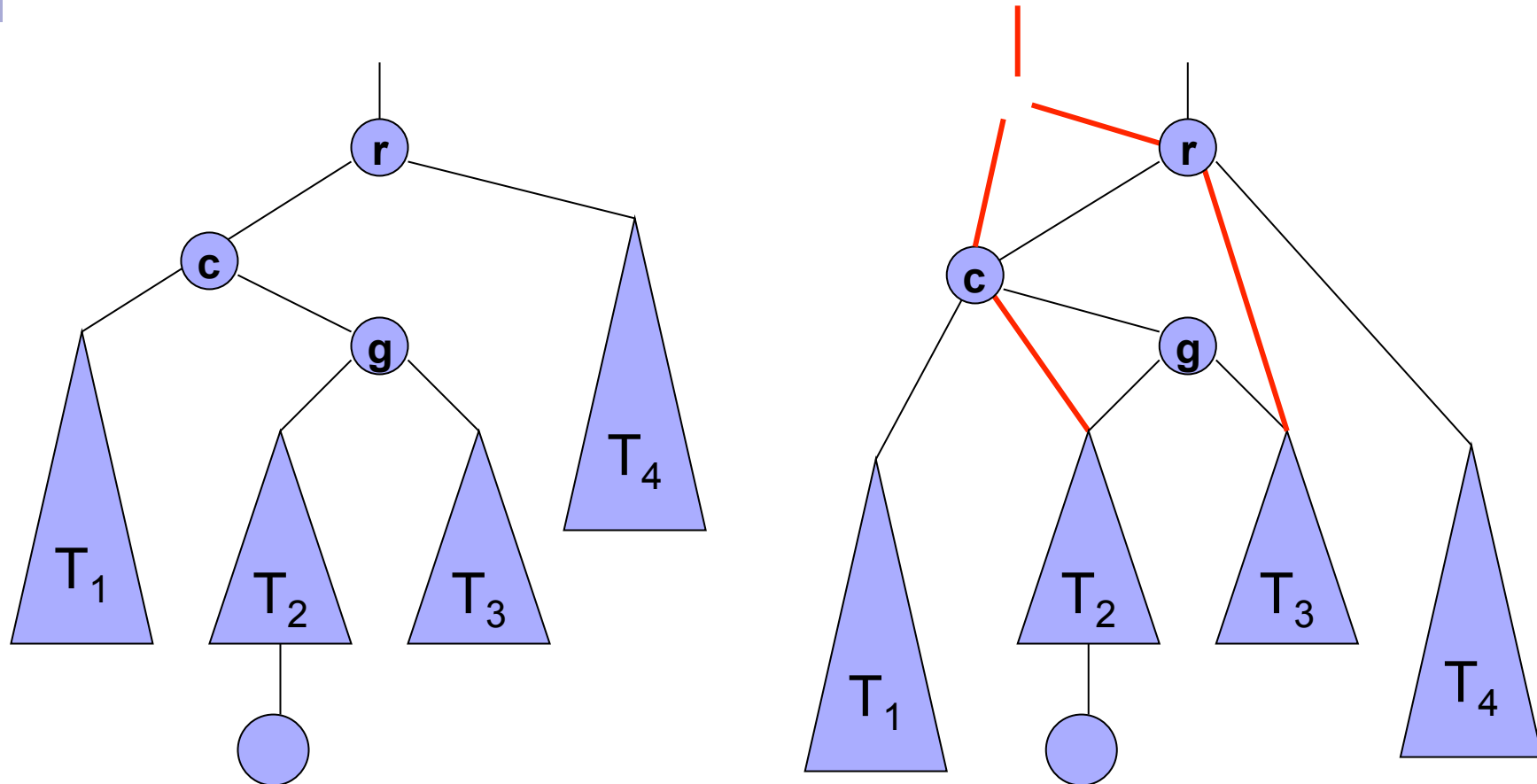


Νέος κόμβος



Η αριστερή περιστροφή είναι απλά συμμετρική.

# Αριστερή-Δεξιά Περιστροφή



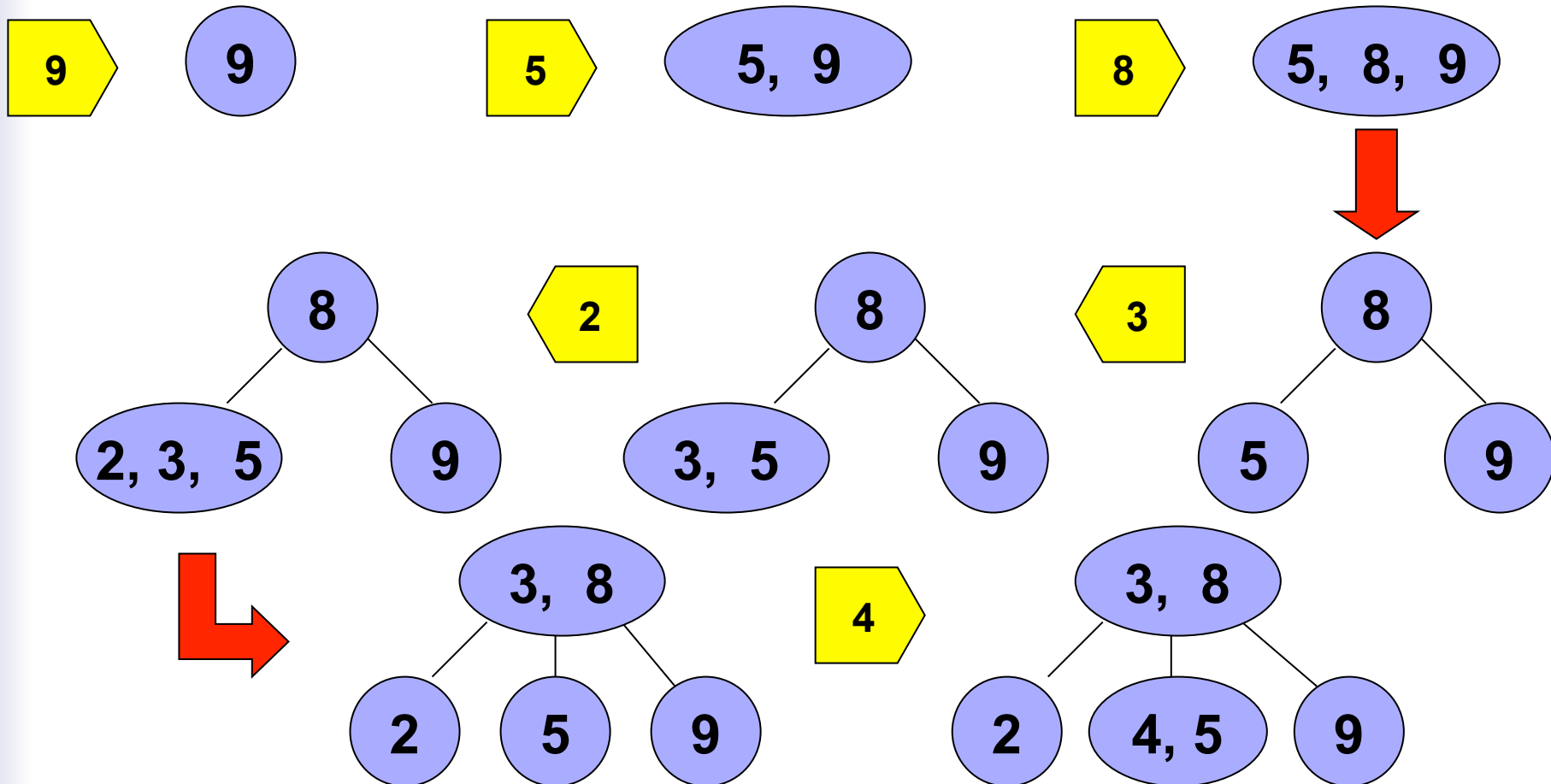
- Το αποτέλεσμα παραμένει δυαδικό δέντρο αναζήτησης;
- Η δεξιά-αριστερή περιστροφή είναι συμμετρική.

## 2-3 Δέντρα

- Τα 2-3 δέντρα είναι δέντρα αναζήτησης με δύο είδη κόμβων
  - Κόμβους με ένα κλειδί (δύο παιδιά) – 2-node.
    - Τα παιδιά στα αριστερά έχουν μικρότερα ή ίσα κλειδιά με τον κόμβο.
    - Τα παιδιά στα δεξιά μεγαλύτερα κλειδιά.
  - Κόμβους με δύο κλειδιά  $K_1 < K_2$  (τρία παιδιά) – 3-node.
    - Τα παιδιά στα αριστερά έχουν κλειδιά μικρότερα ή ίσα με  $K_1$ .
    - Τα παιδιά στη μέση έχουν κλειδιά μεγαλύτερα από  $K_1$  και μικρότερα ή ίσα με  $K_2$ .
    - Τα παιδιά στα δεξιά έχουν κλειδιά μεγαλύτερα από  $K_2$ .
- Τα δέντρα αυτά είναι πάντοτε απόλυτα ισορροπημένα.
- Διατήρηση ισοζυγισμού
  - Όταν ένα νέο κλειδί «φτάσει» σε ένα φύλλο τύπου 2-node τότε αυτός μετατρέπεται σε 3-node.
  - Όταν ένα νέο κλειδί «φτάσει» σε ένα φύλλο τύπου 3-node τότε αυτός σπάζει σε δύο 2-node και στέλνει το μεσαίο κλειδί στο γονέα.

# Παράδειγμα

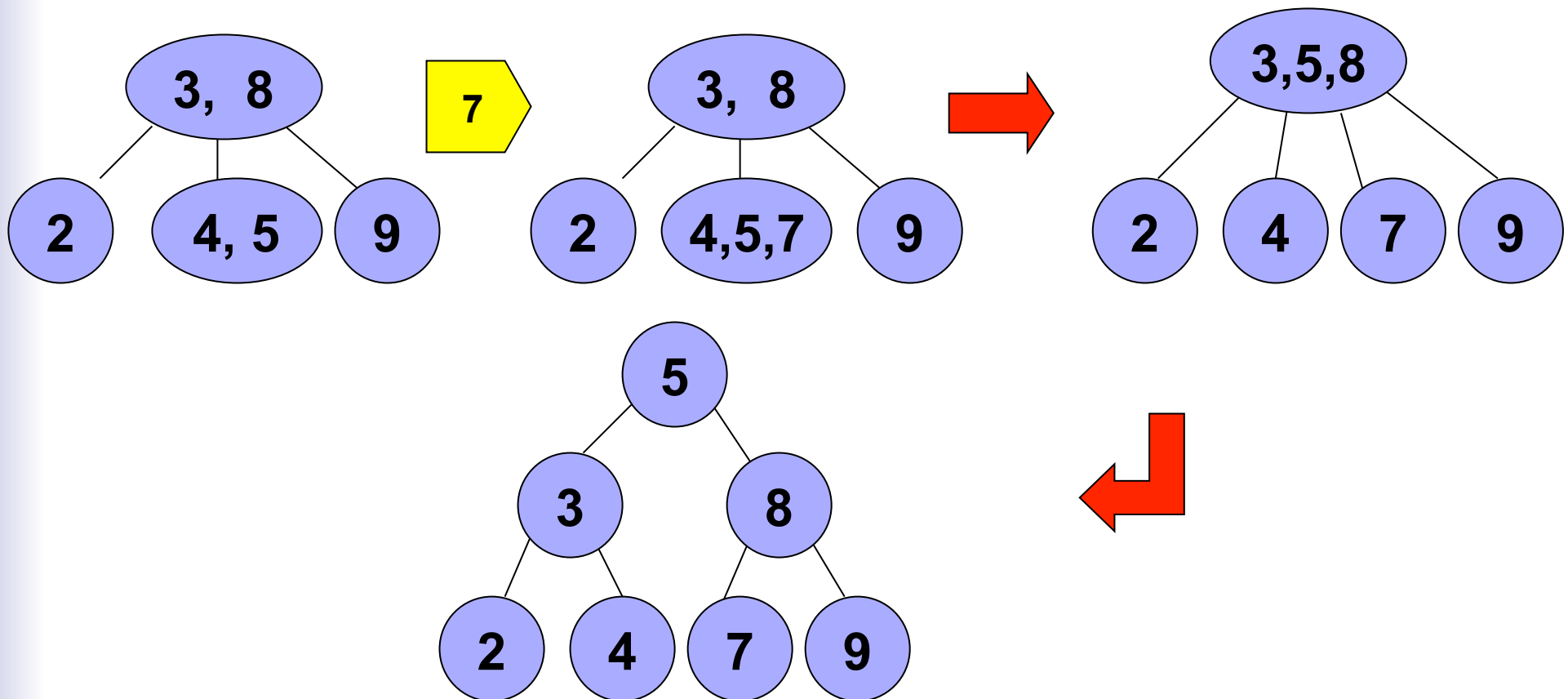
- Υποθέστε πώς τα κλειδιά φτάνουν με την ακόλουθη σειρά: 9, 5, 8, 3, 2, 4, 7.





# Παράδειγμα

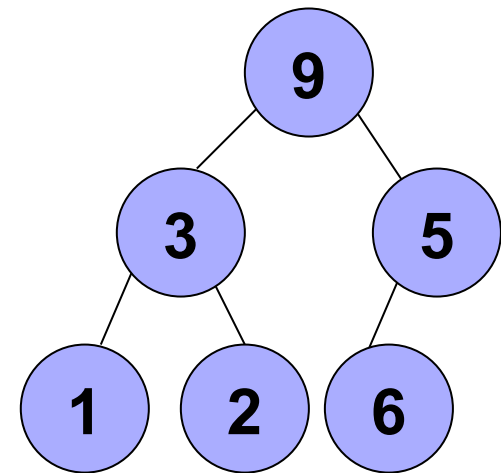
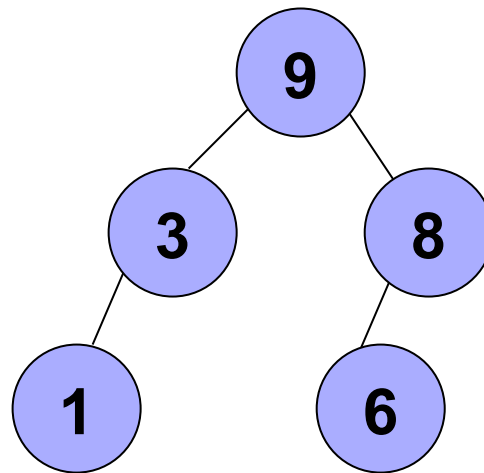
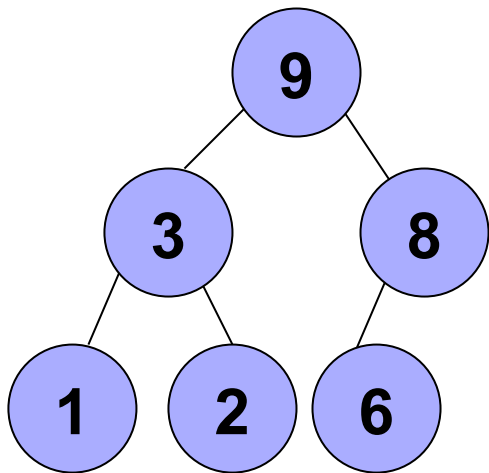
- Υποθέστε πώς τα κλειδιά φτάνουν με την ακόλουθη σειρά: 9, 5, 8, 3, 2, 4, 7.



# Heap

## ■ Ορισμός του Heap:

- Είναι ένα δυαδικό δέντρο (δυο παιδιά ανά κόμβο) το οποίο είναι είτε συμπληρωμένο είτε του λείπουν κάποια φύλλα από το τελευταίο επίπεδο (στα δεξιά).
- Ο γονέας έχει πάντα μεγαλύτερο κλειδί (ή ίσο) με τα παιδιά του.



# Heap



## ■ Ιδιότητες του Heap:

- Υπάρχει μόνο ένα συμπληρωμένο δέντρο με  $n$  κόμβους του οποίου το ύψος είναι  $\lg n$
- Η ρίζα του δέντρου είναι το **μέγιστο** κλειδί
- Ένας κόμβος με τα παιδιά του αποτελούν πάλι heap.
- Ένα heap υλοποιείται εύκολα σαν πίνακας
  - Τα παιδιά του κόμβου  $i$  είναι στις θέσεις  $2i$ , και  $2i+1$ .
  - Ο γονέας του κόμβου  $j$  βρίσκεται στη θέση  $\lfloor j/2 \rfloor$

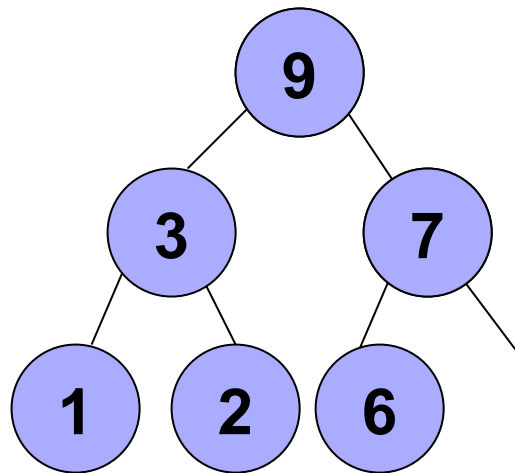
1	2	3	4	5	...	$i$	...	$2i$	$2i+1$	...	$n$
---	---	---	---	---	-----	-----	-----	------	--------	-----	-----

## ■ Γιατί Heap;

- Υλοποίηση ουράς με προτεραιότητες.
- Βρίσκει ή διαγράφει το αντικείμενο με τη μεγαλύτερη προτεραιότητα.
- Προσθέτει νέα αντικείμενα

# Δημιουργία Heap-1

- Δημιουργία Heap (από πάνω προς τα κάτω):
  - Υποθέτουμε πως έχουμε heap με  $n-1$  κόμβους.
  - Προσθέτουμε τον κόμβο  $n$  στην τελευταία θέση.
  - Συγκρίνουμε το κλειδί του κόμβου  $n$  με αυτό του γονέα  $\text{floor}(n/2)$ .
    - Εάν είναι μικρότερο, το heap είναι έτοιμο
    - Εάν όχι, ανταλλάζουμε τις θέσεις γονέα και παιδιού και επαναλαμβάνουμε



# Δημιουργία Heap-2 (από κάτω προς τα πάνω)

```
Heap2(H[1..n])
```

```
  for i= floor(n/2) to 1
```

```
    k=i; v=H[k];
```

```
    heap= false;
```

```
    while !heap and 2*k<=n
```

```
      j=2*k;
```

```
      if j<n
```

```
        if H[j]<H[j+1] j=j+1;
```

```
      if v>=H[j] heap= true;
```

```
      else H[k]=H[j]; k= j;
```

```
    H[k]=v;
```

# Απόδοση Αλγόριθμου Δημιουργίας Heap-2

```
Heap2(H[1...n])
```

```
  for i= floor(n/2) to 1
```

```
    k=i; v=H[k];
```

```
    heap= false;
```

```
    while !heap and 2*k<=n
```

```
      j=2*k;
```

```
      if j<n
```

```
        if H[j]<H[j+1] j=j+1;
```

```
      if v>=H[j] heap= true;
```

```
      else H[k]=H[j]; k= j;
```

```
    H[k]=v;
```

- Ένα heap έχει  $h = \text{floor}(\log_2 n)$  επίπεδα (το ύψος του δέντρου)
- Σε κάθε επίπεδο  $i$  υπάρχουν  $2^i$  κόμβοι
- Μετά από κάθε έλεγχο, ένας κόμβος μπορεί να βρεθεί από το επίπεδο  $i$  στο  $h$  (να γίνει δηλαδή φύλλο)
- Δύο συγκρίσεις σε κάθε βήμα

# Προσθήκη και Διαγραφή κλειδιού από το Heap

- Για την προσθήκη έχουμε ήδη δει τον αλγόριθμο ο οποίος είναι τάξης  $O(\log n)$ . Γιατί;
- Για τη διαγραφή του μεγαλύτερου κλειδιού,
  - Ανταλλάζουμε τη ρίζα με το τελευταίο κλειδί του heap.
  - Μειώνουμε το μέγεθος του heap σε  $n-1$ .
  - Τρέχουμε τη διαδικασία δημιουργίας heap-2 (“heapify”) μόνο για  $i=1$ . (στο πρώτο for loop,  $i=1$  to  $1$ ).
    - Με αυτό τον τρόπο η ρίζα πέφτει στο σωστό επίπεδο με μόνο  $O(\log n)$  συγκρίσεις.
- HeapSort()
  - Τρέχουμε τη διαδικασία διαγραφής του μεγαλύτερου κλειδιού  $n$  φορές.
  - Απόδοση:  $O(n \log n)$ . Γιατί;

# Μείωση Προβλήματος (Problem Reduction)

## ■ Βασική Ιδέα

- Μετασχηματίζουμε το πρόβλημα προς επίλυση σε ένα άλλο πρόβλημα το οποίο ξέρουμε πώς να επιλύσουμε!

## ■ Παράδειγμα:

- Θυμηθείτε τον αλγόριθμο εύρεσης του convex hull χρησιμοποιώντας αλγόριθμο τύπου divide-and-conquer. Στο αλγόριθμο αυτό έπρεπε να υπολογίσετε το σημείο που βρίσκεται πιο μακριά από μια ευθεία.
- Το πρόβλημα αυτό «μετασχηματίστηκε» σε πρόβλημα εύρεσης του εμβαδού ενός τριγώνου.
- Το πρόβλημα εύρεσης του εμβαδού μετασχηματίστηκε σε πρόβλημα υπολογισμού μίας ορίζουσας!



# Ελάχιστο Κοινό Πολλαπλάσιο

- Πώς μπορείτε να υπολογίσετε το ελάχιστο κοινό πολλαπλάσιο δύο αριθμών  $m, n$ .
  - Ελάχιστο κοινό πολλαπλάσιο είναι ο μικρότερος αριθμός ο οποίος διαιρείται και από τους δύο χωρίς να αφήνει υπόλοιπο.

Algorithm1 ()

- Find the prime factors of  $m$
- Find the prime factors of  $n$
- Identify all common factors that appear in both
- Compute the product of all factors but use the common factors only once.

# Αριθμός Μονοπατιών μεταξύ δύο κόμβων σε γράφο

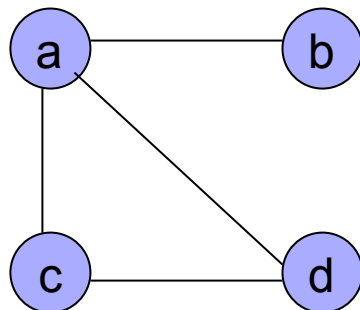
- Βρείτε τον αριθμό των μονοπατιών μεταξύ των κόμβων  $i$  και  $j$  τα οποία έχουν μήκος  $k > 0$ .

- Λύση:

- Ο αριθμός των μονοπατιών δίνεται από το στοιχείο  $(i,j)$  του πίνακα  $A^k$ .

- Παράδειγμα:

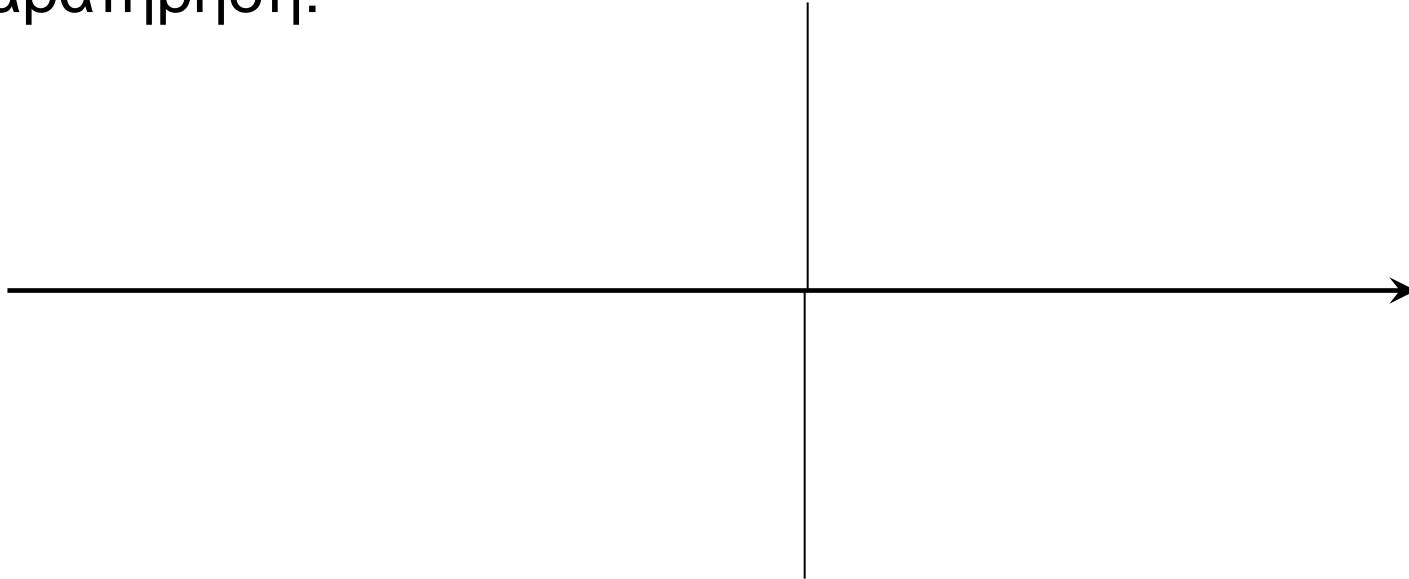
- Στον πιο κάτω γράφο, πόσα μονοπάτια μήκους 2 υπάρχουν από τον  $a$  στον  $d$ .



$$A = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \quad A^2 = \begin{bmatrix} 3 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 2 \end{bmatrix}$$

# Ελαχιστοποίηση ή Μεγιστοποίηση Συνάρτησης

- Βρείτε τη μέγιστη τιμή της συνάρτησης  $f(x)$ .
- Βρείτε τη ελάχιστη τιμή της συνάρτησης  $f(x)$ .
- Παρατήρηση:



# Γραμμικός Προγραμματισμός

- Ένας μεγάλος αριθμός προβλημάτων αποφάσεων και βελτιστοποίησης μπορεί να «μειωθεί» ή να μοντελοποιηθεί χρησιμοποιώντας «**Γραμμικό Προγραμματισμό**»
- Στη γενική του μορφή, ένα τέτοιο πρόβλημα διατυπώνεται ως ακολούθως

The diagram shows a linear programming problem with three parts: an objective function, a constraint set, and non-negativity constraints. Each part is connected by lines to a descriptive label in a blue box.

$$\max \sum_{i=1}^n p_i x_i \quad \text{s.t.}$$
$$\sum_{i=1}^n a_{ji} x_i \leq b_j \quad \text{for all } j$$
$$x_i \geq 0$$

Labels and their connections:

- Συντελεστές «κατανάλωσης»**: Points to the  $a_{ji}$  coefficients in the constraint equations.
- Συντελεστές κέρδους**: Points to the  $p_i$  coefficients in the objective function.
- Μεταβλητές απόφασης**: Points to the  $x_i$  variables in both the objective function and the constraint equations.
- Διαθέσιμοι πόροι**: Points to the  $b_j$  values in the constraint equations.

- Σε προβλήματα όπου οι μεταβλητές απόφασης μπορούν να πάρουν *πραγματικές* τιμές, τότε το πρόβλημα μπορεί να λυθεί με τη μέθοδο simplex η οποία είναι γενικά αποδοτική.
- Εάν οι μεταβλητές απόφασης μπορούν να πάρουν μόνο ακέραιες τιμές, τότε το πρόβλημα γίνεται πολύ πιο πολύπλοκο.

# Παράδειγμα: Γραμμικός Προγραμματισμός (ΓΠ)

- Υποθέστε πως έχετε 100 Ευρώ τα οποία θέλετε να επενδύσετε σε μπίρες για το επόμενο πάρτυ που διοργανώνεται. Στην αγορά υπάρχουν οι ακόλουθες τρεις μπίρες
  - Α με τιμή  $p_a$  το λίτρο και περιεκτικότητα αλκοόλ  $c_a$ .
  - Β με τιμή  $p_b$  το λίτρο και περιεκτικότητα αλκοόλ  $c_b$ .
  - C με τιμή  $p_c$  το λίτρο και περιεκτικότητα αλκοόλ  $c_c$ .
- Ξέρετε ότι οι περισσότεροι από τους φίλους σας προτιμούν την μπίρα Α οπότεν θα θέλατε τουλάχιστο οι μισές μπίρες που θα αγοράσετε να είναι μάρκας Α.
- Διατυπώστε ένα πρόβλημα ΓΠ που να σας βοηθήσει να αγοράσετε τις μπίρες και να μεγιστοποιήσετε το αλκοόλ που θα αγοράσετε.

$$\max c_a x_a + c_b x_b + c_c x_c$$

$$p_a x_a + p_b x_b + p_c x_c \leq 100$$

$$-x_a + x_b + x_c \leq 0$$

$$x_a, x_b, x_c \geq 0$$

Το πρόβλημα αυτό υποθέτει ότι μπορείτε να αγοράσετε οποιαδήποτε ποσότητα μπίρας.

Εάν υπήρχαν **μόνο** μπουκάλια του ενός λίτρου, τότε θα έπρεπε να μπει επιπρόσθετος περιορισμός ότι  $x_i$  πρέπει να είναι ακέραιοι.

# Μείωση προβλημάτων σε γράφους

- Γιατί μας «ενδιαφέρουν» τα προβλήματα γράφων;
- Πολλά προβλήματα μπορούν να διατυπωθούν σαν προβλήματα γράφων για τα οποία υπάρχουν λύσεις!
- Παραδείγματα
  - Συντομότερο μονοπάτι
  - Ελάχιστο δέντρο επικάλυψης
  - Hamiltonian paths
  - ...

# Παράδειγμα μείωσης σε πρόβλημα γράφου

- Ένας βαρκάρης πρέπει να περάσει ένα λύκο, μια κατσίκα και ένα μαρούλι από την μια όχθη του ποταμού στην άλλη χρησιμοποιώντας μία βάρκα στην οποία μπορεί να χωρέσει **μόνο ένα** αντικείμενο!
- Λαμβάνοντας υπόψη τους περιορισμούς του προβλήματος, πως μπορεί να το πετύχει με το μικρότερο αριθμό διαδρομών;

ΒλκμΠ:  
Βαρκάρης, λύκος,  
κατσίκα, μαρούλι,  
ποτάμι, αντίστοιχα

